

在带有 ARM Ubuntu 的 i.MX8MM 上的 Docker

原文: <https://community.nxp.com/docs/DOC-344473>

步骤:

- 1.创建基本的 Ubuntu rootfs
- 2.安装 Docker
- 3.修改内核配置
- 4.创建 Docker Demo SDCard 系统镜像
- 5.测试 Docker

1.创建基本的 UBUNTU 根目录

主机准备

- 为安装 xenial (16.04), 请确保主机 ubuntu 操作系统版本不低于 xenial (16.04)
- 安装必要的软件

```
sudo apt-get install qemu-user-static debootstrap binfmt-support
```

- 工作区

```
mkdir ~/workspace
```

```
mkdir -p ~/workspace/mnt #对于 mount 命令
```

在工作区中准备 L4.14.98 Linux 源代码

在工作区中准备 L4.14.98 GA Linux Binary Demo 系统镜像

```
workspace/
```

```
|-fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard --- L4.14.98 GA Linux 二进制演示系统镜像
```

```
|-linux-imx --- L4.14.98 Linux 源代码
```

```
`-mnt
```

Debootstrap 以创建 ARM64 (aarch64) rootfs

```
distro=xenial
```

```
arch=arm64
```

```
target=rootfs_${distro}_${arch}
```

```
mkdir ${target}
```

```
sudo debootstrap --arch=${arch} --foreign ${distro} ${target}
```

```
#复制 qemu-aarch64-static 二进制文件并且
```

```
#将 resolv.conf 从主机复制到目标文件夹
```

```
sudo cp /usr/bin/qemu-aarch64-static ${target}/usr/bin
```

```
sudo cp /etc/resolv.conf ${target}/etc/
```

```
#sudo chroot rootfs_xenial_arm64
```

```
sudo chroot ${target}
```

```
#现在我们在 chroot 中
distro=xenial
arch=arm64
export LANG=en_US.UTF-8
export LC_ALL=C.UTF-8

#设置第二阶段
/debootstrap / debootstrap-第二阶段

现在我们有了非常基本的 ubuntu rootfs

#可选择但建议使用
apt-get install openssh-server vim ntpdate

exit
workspace/
|-- fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard
|-- linux-imx
|-- mnt
`-- rootfs_xenial_arm64
```

修改 ARM64 (aarch64) rootfs

在“`sudo chroot $ {target}`”中可以执行以下操作
也可以从主机端完成，但需要像“`sudo vim`”这样的 `sudo`

```
$ {target} /etc/apt/sources.list
deb http://ports.ubuntu.com/ubuntu-ports xenial-updates 主要受限 universe multiverse
deb http://ports.ubuntu.com/ubuntu-ports xenial 主要受限 universe multiverse
${target} /etc/fstab
/dev/root / auto defaults 1 1
$ {target} / etc / hostname
xenial-arm64      # $ {distro} - $ {arch}
$ {target} / etc / hosts
127.0.0.1        本地主机 xenial-arm64
${target}/etc/network/interfaces
source-directory /etc/network/interfaces.d
iface eth0 inet dhcp
auto eth0
```

注意：`xenial-arm64` 来自 `/ etc / hostname`

修改 ARM64 (aarch64) rootfs (续)

确保我们仍然在“`sudo chroot $ {target}`”中

```
sudo chroot ${target}
export LANG=en_US.UTF-8
export LC_ALL=C.UTF-8

useradd user -g sudo -m
#添加到 tty 组以进行 tty 访问
usermod -a -G tty user
#添加到 dialout 组以进行 UART 访问
usermod -a -G dialout user
#添加到 sudo 组以进行 root 访问
usermod -a -G sudo user
#设置 root 密码
passwd
#设置用户密码
passwd user

# 以下是可选的
locale-gen en_US.UTF-8
localectl set-locale LANG=en_US.UTF-8
localectl set-locale LC_ALL=C.UTF-8
```

2. 安装 DOCKER

参考文献

<https://docs.docker.com/install/linux/docker-ce/ubuntu/>

Docker 安装

确保我们仍然在“sudo chroot \$ {target}”中

```
sudo chroot ${target}
export LANG=en_US.UTF-8
export LC_ALL=C.UTF-8

apt-get update
apt-get install -y libltdl7 libseccomp2
apt-get install -y apt-transport-https ca-certificates curl gnupg-agent software-properties-common
curl -fsSL https://download.docker.com/linux/ubuntu/gpg | sudo apt-key add -
apt-key fingerprint 0EBFCD88
add-apt-repository "deb [arch=arm64] https://download.docker.com/linux/ubuntu $(lsb_release -
cs) stable"
apt-get update
apt-get install -y docker-ce docker-ce-cli containerd.io

exit
```

完成 ARM 端安装后，可以删除\$ {target} / usr / bin / qemu-aarch64-static。

安装后（可选）

确保我们仍然在“sudo chroot \$ {target}”中

```
groupadd docker
```

```
usermod -a -G docker user
```

```
apt-get clean
```

完成 ARM 端安装后，可以删除\$ {target} / usr / bin / qemu-aarch64-static。

3.修改内核配置

通常需要 Docker Linux 内核配置

```
CONFIG_NAMESPACES
```

```
CONFIG_NET_NS
```

```
CONFIG_PID_NS
```

```
CONFIG_IPC_NS
```

```
CONFIG_UTS_NS
```

```
CONFIG_CGROUPS
```

```
CONFIG_CGROUP_CPUACCT
```

```
CONFIG_CGROUP_DEVICE
```

```
CONFIG_CGROUP_FREEZER
```

```
CONFIG_CGROUP_SCHED
```

```
CONFIG_CPUSETS
```

```
CONFIG_MEMCG
```

```
CONFIG_KEYS
```

```
CONFIG_VETHCONFIG_BRIDGE
```

```
CONFIG_BRIDGE_NETFILTER
```

```
CONFIG_NF_NAT_IPV4
```

```
CONFIG_IP_NF_FILTER
```

```
CONFIG_IP_NF_TARGET_MASQUERADE
```

```
CONFIG_NETFILTER_XT_MATCH_ADDRTYPE
```

```
CONFIG_NETFILTER_XT_MATCH_CONNTRACK
```

```
CONFIG_NETFILTER_XT_MATCH_IPVS
```

```
CONFIG_IP_NF_NAT
```

```
CONFIG_NF_NAT
```

```
CONFIG_NF_NAT_NEEDED
```

```
CONFIG_POSIX_QUEUE
```

Docker Linux 内核配置可选功能

"overlay":

```
CONFIG_VXLAN
```

```
CONFIG_BRIDGE_VLAN_FILTERING
```

Optional (for encrypted networks):

```
CONFIG_CRYPTOD
```

```
CONFIG_CRYPTOAead
CONFIG_CRYPTOGCM
CONFIG_CRYPTOSEQIV
CONFIG_CRYPTOGHASH
CONFIG_XFRM XFRM_USER
CONFIG_XFRM_ALGO
CONFIG_INET_ESP
CONFIG_INET_XFRM_MODE_TRANSPORT
"ipvlan":
CONFIG_IPVLAN
"macvlan":
CONFIG_MACVLAN
CONFIG_DUMMY
"ftp,tftp client in container":
CONFIG_NF_NAT_FTP
CONFIG_NF_CONNTRACK_FTP
CONFIG_NF_NAT_TFTP
CONFIG_NF_CONNTRACK_TFTP
```

Docker Linux 内核配置存储驱动程序

```
"aufs":
CONFIG_AUFS_FS
"btrfs":
CONFIG_BTRFS_FS
CONFIG_BTRFS_FS_POSIX_ACL
"devicemapper":
CONFIG_BLK_DEV_DM
CONFIG_DM_THIN_PROVISIONING
"overlay":
CONFIG_OVERLAY_FS
```

修改内核配置

仅供参考：

在内核重新配置过程中，您的内核可能仍缺少 docker 正常运行所需的模块； 您可以尝试在以下脚本中运行以查看缺少的内容：

<https://github.com/docker/docker/blob/master/contrib/check-config.sh>

修改内核配置后，用户可以使用 check_config.sh 来检查您的内核配置文件，查看常规必需选项是否缺失。

```
chmod + x check-config.sh
```

```
dos2unix check-config.sh
```

```
source/opt/fsl-imx-wayland/4.14-sumo/environment-setup-aarch64-poky-linux
```

```
make defconfig -C linux-imx
```

```
./check-config.sh linux-imx/.config
```

```
workspace/
```

```
|-- check-config.sh
```

```
|-- fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard
```

```
|-- linux-imx
```

```
|-- mnt
```

```
`-- rootfs_xenial_arm64
```

请忽略 CONFIG_DEVPTS_MULTIPLE_INSTANCES 的丢失

修改了内核配置（续）

L4.14.98 GA，需要特别允许：

```
CONFIG_CGROUP_FREEZER
```

```
CONFIG_NETFILTER_XT_MATCH_IPVS（带有 CONFIG_IP_VS）
```

```
source /opt/fsl-imx-wayland/4.14-sumo/environment-setup-aarch64-poky-linux
```

```
make defconfig -C linux-imx
```

```
make menuconfig -C linux-imx
```

注意：修改内核配置后。可以使用 `make savedefconfig` 生成新的默认配置并替换 `arch / arm64 / configs / defconfig`

```
make savedefconfig -C linux-imx
```

```
cp linux-imx/defconfig linux-imx/arch/arm64/configs/defconfig
```

4.生成内核/模块和安装内核/模块

生成内核/模块并安装模块

```
distro=xenial
```

```
arch=arm64
```

```
target=rootfs_${distro}_${arch}
```

```
make defconfig -C linux-imx
```

```
LDFLAGS="" CC="$CC" make -j8 Image modules -C linux-imx
```

```
workspace/
```

```
|-- fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard
```

```
|-- linux-imx
```

```
|-- mnt
```

```
`-- rootfs_xenial_arm64
```

现在，我们有了新的内核映像和模块

```
sudo make modules_install INSTALL_MOD_PATH=$(pwd)/${target} ARCH=arm64
```

```
LDFLAGS="" -C linux-imx
```

INSTALL_MOD_PATH 需要完整路径

注意: distro = xenial

arch = arm64

`${target}` → `target=rootfs_${distro}_${arch}`

→ `rootf_xenial_arm64`

5.创建 DOCKER DEMO SDCARD 图像

备份安全

```
sudo kpartx -av fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard
```

```
sudo mount /dev/mapper/loop0p2 mnt/
```

```
sudo cp mnt/etc/securetty . && sync
```

```
sudo umount mnt
```

```
sudo kpartx -d fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard
```

调整 SDCard rootfs 分区的大小

截断-s 7G fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard

```
sudo parted fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard 单元 MiB 打印
```

型号: (文件)

磁盘 fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard: 7168MiB

扇区大小 (逻辑/物理): 512B / 512B

分区表: msdos

磁盘标志:

编号	开始	结束	大小	类型	文件系统	标志
1	8.00MiB	72.0MiB	64.0MiB	主要	fat16	lba
2	72.0MiB	1448MiB	1376MiB	主要	ext4	

```
sudo parted fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard resizepart 2 7160MiB
```

```
sudo parted fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard unit MiB print
```

型号: (文件)

磁盘 fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard: 7168MiB

扇区大小 (逻辑/物理): 512B / 512B

分区表: msdos

磁盘标志:

编号	开始	结束	大小	类型	文件系统	标志
1	8.00 MiB	72.0MiB	64.0MiB	主要	fat16	lba
2	72.0MiB	7160MiB	7088MiB	主要	ext4	

```
sudo kpartx -av fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard
```

```
sudo e2fsck -f /dev/mapper/loop0p2
```

现在将 rootfs 调整为 7160M。

注意: 这些操作可以在“真实”

SD 卡上完成。

```
sudo resize2fs /dev/mapper/loop0p2
sudo kpartx -d fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard
```

替换为 Ubuntu Rootfs 并更新 Linux 内核系统镜像

```
sudo kpartx -av fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard
sudo mkfs.ext4 /dev/mapper/loop0p2
sudo mount /dev/mapper/loop0p2 mnt/
sudo cp -rf ${target}/* mnt/
sudo cp -rf security mnt/etc/
sudo umount mnt
sudo mount /dev/mapper/loop0p1 mnt/
sudo cp -rf linux-imx/arch/arm64/boot/Image mnt/
sudo umount mnt
sudo kpartx -d fsl-image-validation-imx-imx8mmevk.sdcard
```

做完了！

使用 Linux dd 命令或 Windows win32diskimager 刻录到 SDCard 进行测试。

6.创建 DOCKER DEMO SDCARD 图像

测试 Docker

启动板并连接以太网，并确保板可以访问互联网。

```
docker pull hello-world
```

```
docker run hello-world
```

```
docker run -it ubuntu bash
```

测试 Docker (续)

